

## Script generated by TTT

Title: Seidl: GAD (30.06.2015)  
Date: Tue Jun 30 13:46:51 CEST 2015  
Duration: 145:52 min  
Pages: 70

## Tiefensuche

Übergeordnete Methode:

```
foreach (v ∈ V)
  Setze v auf nicht markiert;
init();
foreach (s ∈ V)
  if (s nicht markiert) {
    markiere s;
    root(s);
    DFS(s,s);
  }
```

```
DFS(Node u, Node v) {
  foreach ((v, w) ∈ E)
    if (w ist markiert)
      traverseNonTreeEdge(v,w);
    else {
      traverseTreeEdge(v,w);
      markiere w;
      DFS(v,w);
    }
  backtrack(u,v);
}
```

## Tiefensuche

Variablen:

- int[] **dfsNum**; // Explorationsreihenfolge
- int[] **finishNum**; // Fertigstellungsreihenfolge
- int **dfsCount**, **finishCount**; // Zähler

Methoden:

- **init()** { dfsCount = 1; finishCount = 1; }
- **root(Node s)** { dfsNum[s] = dfsCount; dfsCount++; }
- **traverseTreeEdge(Node v, Node w)**  
{ dfsNum[w] = dfsCount; dfsCount++; }
- **traverseNonTreeEdge(Node v, Node w)** { }
- **backtrack(Node u, Node v)**  
{ finishNum[v] = finishCount; finishCount++; }

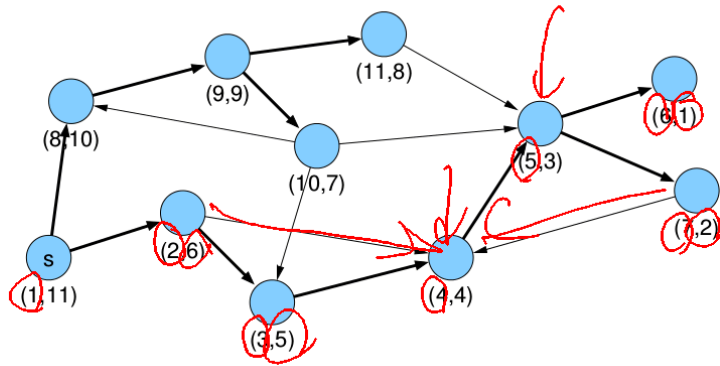
## Tiefensuche

Übergeordnete Methode:

```
foreach (v ∈ V)
  Setze v auf nicht markiert;
init();
foreach (s ∈ V)
  if (s nicht markiert) {
    markiere s;
    root(s);
    DFS(s,s);
  }
```

```
DFS(Node u, Node v) {
  foreach ((v, w) ∈ E)
    if (w ist markiert)
      traverseNonTreeEdge(v,w);
    else {
      traverseTreeEdge(v,w);
      markiere w;
      DFS(v,w);
    }
  backtrack(u,v);
}
```

# Tiefensuche



# DFS-Nummerierung

Beobachtung:

- Knoten im DFS-Rekursionsstack (aktiven Knoten) sind bezüglich dfsNum aufsteigend sortiert

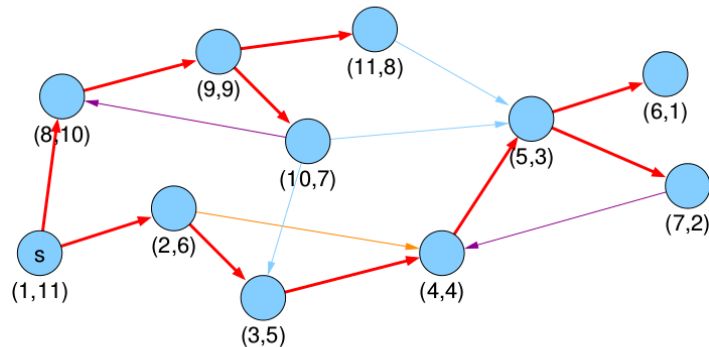
Begründung:

- dfsCount wird nach jeder Zuweisung von dfsNum inkrementiert
- neue aktive Knoten haben also immer die höchste dfsNum

# DFS-Nummerierung

Kantentypen:

- **Baumkanten:** zum Kind
- **Vorwärtskanten:** zu einem Nachfahren
- **Rückwärtskanten:** zu einem Vorfahren
- **Kreuzkanten:** sonstige



# DFS-Nummerierung

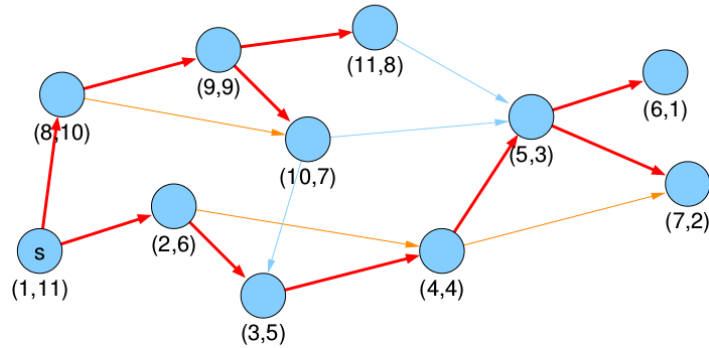
Beobachtung für Kante  $(v, w)$ :

Kantentyp	$dfsNum[v] < dfsNum[w]$	$finishNum[v] > finishNum[w]$
Baum & Vorwärts	ja	ja
Rückwärts	nein	nein (umgekehrt)
Kreuz	nein	ja

## DAG-Erkennung per DFS

Anwendung:

- Erkennung von azyklischen gerichteten Graphen (engl. directed acyclic graph / DAG)



- keine gerichteten Kreise

## DAG-Erkennung per DFS

### Lemma

Folgende Aussagen sind äquivalent:

- Graph  $G$  ist ein DAG.
- DFS in  $G$  enthält keine Rückwärtskante.
- $\forall (v, w) \in E : finishNum[v] > finishNum[w]$

## DFS-Nummerierung

Beobachtung für Kante  $(v, w)$ :

Kantentyp	$dfsNum[v] < dfsNum[w]$	$finishNum[v] > finishNum[w]$
Baum & Vorwärts	ja	ja
Rückwärts	nein	nein (umgekehrt)
Kreuz	nein	ja

## DAG-Erkennung per DFS

### Lemma

Folgende Aussagen sind äquivalent:

- Graph  $G$  ist ein DAG.
- DFS in  $G$  enthält keine Rückwärtskante.
- $\forall (v, w) \in E : finishNum[v] > finishNum[w]$

## DAG-Erkennung per DFS

## Lemma

Folgende Aussagen sind äquivalent:

- 1 Graph  $G$  ist ein DAG.
- 2 DFS in  $G$  enthält keine Rückwärtskante.
- 3  $\forall (v, w) \in E : finishNum[v] > finishNum[w]$

## Beweis.

- (2) $\Rightarrow$ (3): Wenn (2), dann gibt es nur Baum-, Vorwärts- und Kreuz-Kanten. Für alle gilt (3).
- (3) $\Rightarrow$ (2): Für Rückwärtskanten gilt sogar die umgekehrte Relation  $finishNum[v] < finishNum[w]$ . Wenn (3), dann kann es also keine Rückwärtskanten geben (2).

...

## DAG-Erkennung per DFS

## Lemma

Folgende Aussagen sind äquivalent:

- 1 Graph  $G$  ist ein DAG.
- 2 DFS in  $G$  enthält keine Rückwärtskante.
- 3  $\forall (v, w) \in E : finishNum[v] > finishNum[w]$

## Beweis.

- (2) $\Rightarrow$ (3): Wenn (2), dann gibt es nur Baum-, Vorwärts- und Kreuz-Kanten. Für alle gilt (3).
- (3) $\Rightarrow$ (2): Für Rückwärtskanten gilt sogar die umgekehrte Relation  $finishNum[v] < finishNum[w]$ . Wenn (3), dann kann es also keine Rückwärtskanten geben (2).

...

## DAG-Erkennung per DFS

## Lemma

Folgende Aussagen sind äquivalent:

- 1 Graph  $G$  ist ein DAG.
- 2 DFS in  $G$  enthält keine Rückwärtskante.
- 3  $\forall (v, w) \in E : finishNum[v] > finishNum[w]$

## Beweis.

- $\neg(2) \Rightarrow \neg(1)$ : Wenn Rückwärtskante  $(v, w)$  existiert, gibt es einen gerichteten Kreis ab Knoten  $w$  (und  $G$  ist kein DAG).
- $\neg(1) \Rightarrow \neg(2)$ : Wenn es einen gerichteten Kreis gibt, ist mindestens eine von der DFS besuchte Kante dieses Kreises eine Rückwärtskante (Kante zu einem schon besuchten Knoten, dieser muss Vorfahr sein).

□

## Zusammenhang in Graphen



## Definition

Ein ungerichteter Graph heißt **zusammenhängend**, wenn es von jedem Knoten einen Pfad zu jedem anderen Knoten gibt.

Ein maximaler zusammenhängender induzierter Teilgraph wird als **Zusammenhangskomponente** bezeichnet.

Die Zusammenhangskomponenten eines ungerichteten Graphen können mit DFS oder BFS in  $O(n + m)$  bestimmt werden.

## Knoten-Zusammenhang

### Definition

Ein ungerichteter Graph  $G = (V, E)$  heißt  **$k$ -fach zusammenhängend** (oder genauer gesagt  **$k$ -knotenzusammenhängend**), falls

- $|V| > k$  und
- für jede echte Knotenteilmenge  $X \subset V$  mit  $|X| < k$  der Graph  $G - X$  zusammenhängend ist.

## Knoten-Zusammenhang

### Definition

Ein ungerichteter Graph  $G = (V, E)$  heißt  **$k$ -fach zusammenhängend** (oder genauer gesagt  **$k$ -knotenzusammenhängend**), falls

- $|V| > k$  und
- für jede echte Knotenteilmenge  $X \subset V$  mit  $|X| < k$  der Graph  $G - X$  zusammenhängend ist.

Bemerkung:

- "zusammenhängend" ist im wesentlichen gleichbedeutend mit "1-knotenzusammenhängend"

Ausnahme: Graph mit nur einem Knoten ist zusammenhängend, aber nicht 1-zusammenhängend

## Artikulationsknoten und Blöcke

### Definition

Ein Knoten  $v$  eines Graphen  $G$  heißt **Artikulationsknoten** (engl. *cut-vertex*), wenn sich die Anzahl der Zusammenhangskomponenten von  $G$  durch das Entfernen von  $v$  erhöht.

## Artikulationsknoten und Blöcke

### Definition

Ein Knoten  $v$  eines Graphen  $G$  heißt **Artikulationsknoten** (engl. *cut-vertex*), wenn sich die Anzahl der Zusammenhangskomponenten von  $G$  durch das Entfernen von  $v$  erhöht.

### Definition

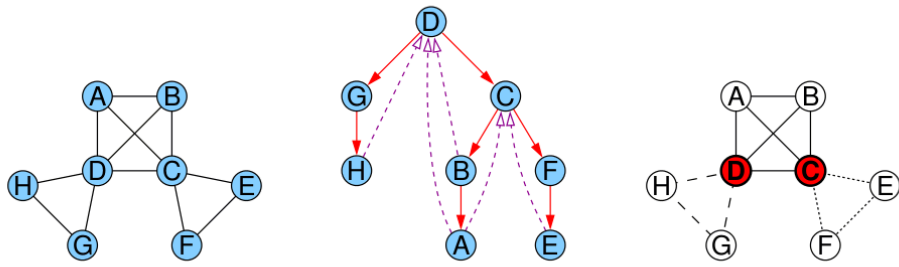
Die **Zweifachzusammenhangskomponenten** eines Graphen sind die maximalen Teilgraphen, die 2-fach zusammenhängend sind.

Ein **Block** ist ein maximaler zusammenhängender Teilgraph, der keinen Artikulationsknoten enthält.

Die Menge der Blöcke besteht aus den Zweifachzusammenhangskomponenten, den Brücken (engl. *cut edges*), sowie den isolierten Knoten.

## Artikulationsknoten und Blöcke per DFS

- bei Aufruf der DFS für Knoten  $v$  wird  $num[v]$  bestimmt und  $low[v]$  mit  $num[v]$  initialisiert
- nach Besuch eines Nachbarknotens  $w$ : Update von  $low[v]$  durch Vergleich mit
  - ▶  $low[w]$  nach Rückkehr vom rekursiven Aufruf, falls  $(v, w)$  eine **Baumkante** war
  - ▶  $num[w]$ , falls  $(v, w)$  eine **Rückwärtskante** war



## Blöcke und DFS

Modifizierte DFS nach R. E. Tarjan:

- $num[v]$ : DFS-Nummer von  $v$
- $low[v]$ : minimale Nummer  $num[w]$  eines Knotens  $w$ , der von  $v$  aus über **beliebig viele** ( $\geq 0$ ) **Baumkanten** (abwärts), evt. gefolgt von **einer einzigen Rückwärtskante** (aufwärts) erreicht werden kann
- $low[v]$ : Minimum von
  - ▶  $num[v]$
  - ▶  $low[w]$ , wobei  $w$  ein Kind von  $v$  im DFS-Baum ist (**Baumkante**)
  - ▶  $num[w]$ , wobei  $(v, w)$  eine **Rückwärtskante** ist

## Artikulationsknoten und DFS

### Lemma

Sei  $G = (V, E)$  ein ungerichteter, zusammenhängender Graph und  $T$  ein DFS-Baum in  $G$ .

Ein Knoten  $a \in V$  ist genau dann ein Artikulationsknoten, wenn

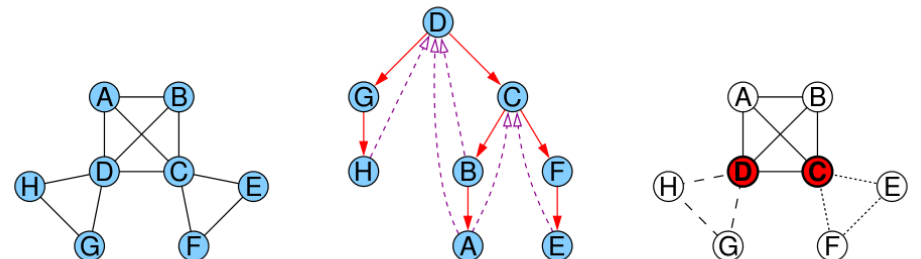
- $a$  die Wurzel von  $T$  ist und mindestens 2 Kinder hat, oder
- $a$  nicht die Wurzel von  $T$  ist und es ein Kind  $b$  von  $a$  mit  $low[b] \geq num[a]$  gibt.

### Beweisidee

Der Algorithmus beruht auf der Tatsache, dass in Zweifach(knoten)zusammenhangskomponenten zwischen jedem Knotenpaar mindestens zwei (knoten-)disjunkte Wege existieren. Das entspricht einem Kreis.

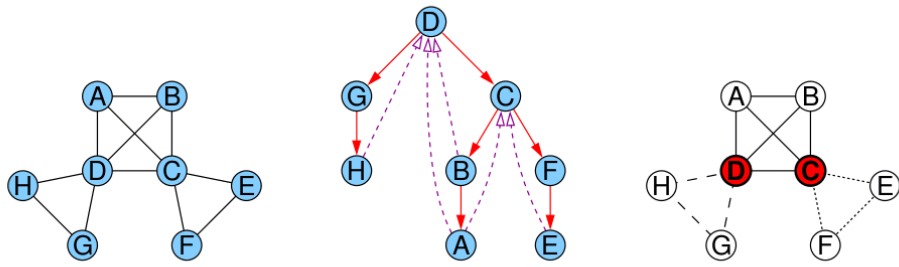
## Artikulationsknoten und Blöcke per DFS

- bei Aufruf der DFS für Knoten  $v$  wird  $num[v]$  bestimmt und  $low[v]$  mit  $num[v]$  initialisiert
- nach Besuch eines Nachbarknotens  $w$ : Update von  $low[v]$  durch Vergleich mit
  - ▶  $low[w]$  nach Rückkehr vom rekursiven Aufruf, falls  $(v, w)$  eine **Baumkante** war
  - ▶  $num[w]$ , falls  $(v, w)$  eine **Rückwärtskante** war



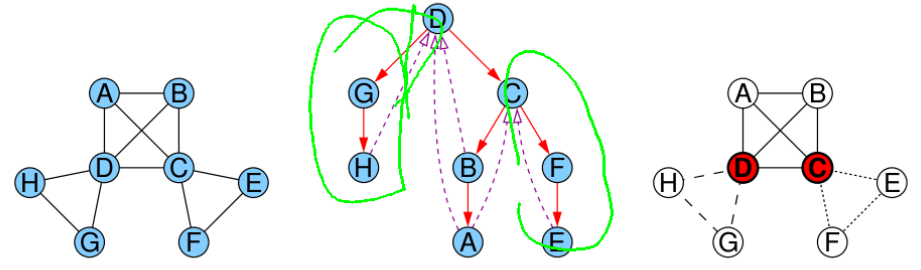
## Artikulationsknoten und Blöcke per DFS

- bei Aufruf der DFS für Knoten  $v$  wird  $num[v]$  bestimmt und  $low[v]$  mit  $num[v]$  initialisiert
- nach Besuch eines Nachbarknotens  $w$ : Update von  $low[v]$  durch Vergleich mit
  - ▶  $low[w]$  nach Rückkehr vom rekursiven Aufruf, falls  $(v, w)$  eine **Baumkante** war
  - ▶  $num[w]$ , falls  $(v, w)$  eine **Rückwärtskante** war



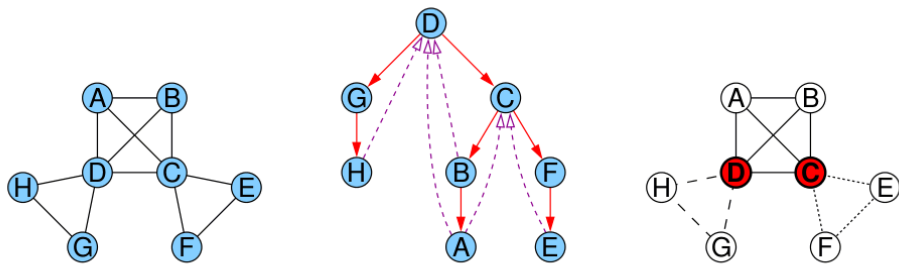
## Artikulationsknoten und Blöcke per DFS

- Kanten werden auf einem anfangs leeren Stack gesammelt
- **Rückwärtskanten** kommen direkt auf den Stack (ohne rek. Aufruf)
- **Baumkanten** kommen vor dem rekursiven Aufruf auf den Stack
- nach Rückkehr von einem rekursiven Aufruf werden im Fall  $low[w] \geq num[v]$  die obersten Kanten vom Stack bis einschließlich der Baumkante  $\{v, w\}$  entfernt und bilden den nächsten Block



## Artikulationsknoten und Blöcke per DFS

- Kanten werden auf einem anfangs leeren Stack gesammelt
- **Rückwärtskanten** kommen direkt auf den Stack (ohne rek. Aufruf)
- **Baumkanten** kommen vor dem rekursiven Aufruf auf den Stack
- nach Rückkehr von einem rekursiven Aufruf werden im Fall  $low[w] \geq num[v]$  die obersten Kanten vom Stack bis einschließlich der Baumkante  $\{v, w\}$  entfernt und bilden den nächsten Block



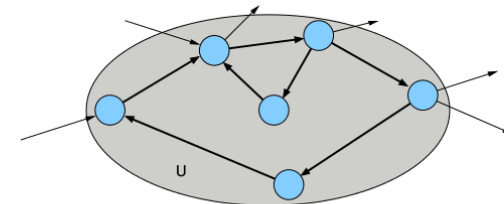
## Starke Zusammenhangskomponenten

### Definition

Sei  $G = (V, E)$  ein gerichteter Graph.

Knotenteilmenge  $U \subseteq V$  heißt **stark zusammenhängend** genau dann, wenn für alle  $u, v \in U$  ein gerichteter Pfad von  $u$  nach  $v$  in  $G$  existiert.

Für Knotenteilmenge  $U \subseteq V$  heißt der induzierte Teilgraph  $G[U]$  **starke Zusammenhangskomponente** von  $G$ , wenn  $U$  stark zusammenhängend und (inklusions-)maximal ist.



## Starke Zusammenhangskomponenten

Beobachtungen:

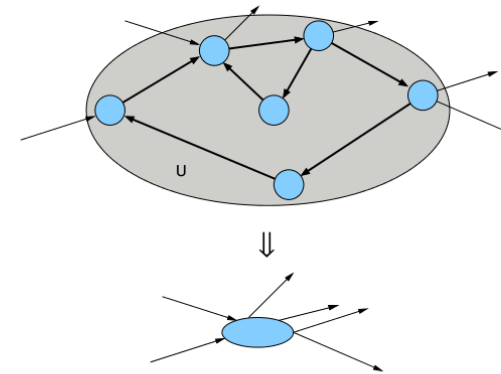
- Knoten  $x, y \in V$  sind stark zusammenhängend, falls beide Knoten auf einem gemeinsamen gerichteten Kreis liegen (oder  $x = y$ ).
- Die starken Zusammenhangskomponenten bilden eine Partition der Knotenmenge.

(im Gegensatz zu 2-Zhk. bei ungerichteten Graphen, wo nur die Kantenmenge partitioniert wird, sich aber zwei verschiedene 2-Zhk. in einem Knoten überlappen können)

## Starke Zusammenhangskomponenten

Beobachtungen:

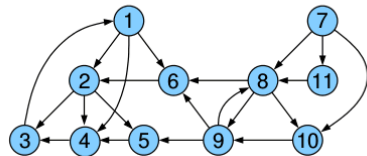
- Schrumpft man alle starken Zusammenhangskomponenten zu einzelnen (Super-)Knoten, ergibt sich ein DAG.



## Starke Zhk. und DFS

Idee:

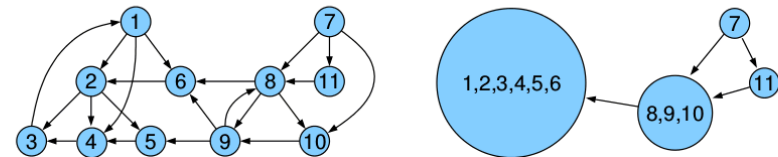
- beginne mit Graph ohne Kanten, jeder Knoten ist eigene SCC
  - füge nach und nach einzelne Kanten ein
- ⇒ aktueller (current) Graph  $G_c = (V, E_c)$
- Update der starken Zusammenhangskomponenten (SCCs)



## Starke Zhk. und DFS

Idee:

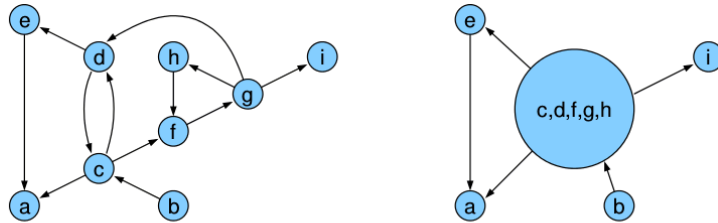
- betrachte geschrumpften (shrunken) Graph  $G_c^s$ : Knoten entsprechen SCCs von  $G_c$ , Kante  $(C, D)$  genau dann, wenn es Knoten  $u \in C$  und  $v \in D$  mit  $(u, v) \in E_c$  gibt
- geschrumpfter Graph  $G_c^s$  ist ein DAG
- Ziel: Aktualisierung des geschrumpften Graphen beim Einfügen





## Starke Zhk. und DFS

Geschrumpfter Graph  
(Beispiel aus Mehlhorn/ Sanders)



## Starke Zhk. und DFS

Update des geschrumpften Graphen nach Einfügen einer Kante:

3 Möglichkeiten:

- beide Endpunkte gehören zu derselben SCC  
⇒ geschrumpfter Graph unverändert
- Kante verbindet Knoten aus zwei verschiedenen SCCs, aber schließt keinen Kreis  
⇒ SCCs im geschrumpften Graph unverändert, aber eine Kante wird im geschrumpften Graph eingefügt (falls nicht schon vorhanden)
- Kante verbindet Knoten aus zwei verschiedenen SCCs und schließt einen oder mehrere Kreise  
⇒ alle SCCs, die auf einem der Kreise liegen, werden zu einer einzigen SCC verschmolzen

## Starke Zhk. und DFS

Prinzip:

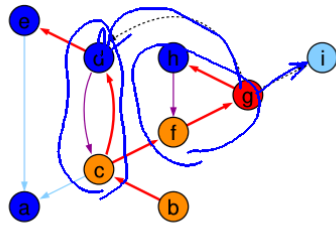
- Tiefensuche
  - $V_c$  schon markierte (entdeckte) Knoten
  - $E_c$  schon gefundene Kanten
- 3 Arten von SCC: unentdeckt, offen, geschlossen
- unentdeckte Knoten haben Ein- / Ausgangsgrad Null in  $G_c$   
⇒ zunächst bildet jeder Knoten eine eigene **unentdeckte** SCC, andere SCCs enthalten nur markierte Knoten
- SCCs mit mindestens einem aktiven Knoten (ohne finishNum) heißen **offen**
- SCC heißt **geschlossen**, falls sie nur fertige Knoten (mit finishNum) enthält
- Knoten in offenen / geschlossenen SCCs heißen offen / geschlossen

## Starke Zhk. und DFS

- Knoten in geschlossenen SCCs sind immer fertig (mit finishNum)
- Knoten in offenen SCCs können fertig oder noch aktiv (ohne finishNum) sein
- **Repräsentant** einer SCC: Knoten mit kleinster dfsNum

## Starke Zhk. und DFS

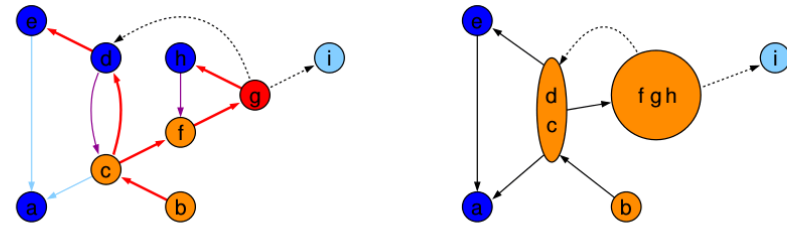
DFS-Snapshot:



- erste DFS startete bei Knoten a, zweite bei b
- aktueller Knoten ist g, auf dem Rekursionsstack liegen b, c, f, g
- (g, d) und (g, i) wurden noch nicht exploriert
- (d, c) und (h, f) sind Rückwärtskanten
- (c, a) und (e, a) sind Querkanten
- (b, c), (c, d), (d, e), (c, f), (f, g) und (g, h) sind Baumkanten

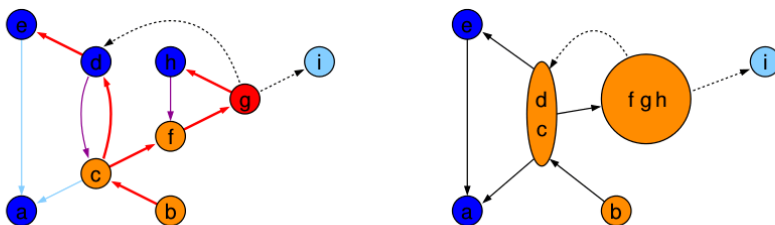
## Starke Zhk. und DFS

DFS-Snapshot mit geschrumpftem Graph:



- unentdeckt: {i} offen: {b}, {c, d}, {f, g, h} geschlossen: {a}, {e}
- offene SCCs bilden Pfad im geschrumpften Graph
- aktueller Knoten gehört zur letzten SCC
- offene Knoten wurden in Reihenfolge b, c, d, f, g, h erreicht und werden von den Repräsentanten b, c und f genau in die offenen SCCs partitioniert

## Starke Zhk. und DFS



Beobachtungen (Invarianten für  $G_c$ ):

- 1 Pfade aus **geschlossenen** SCCs führen immer zu **geschlossenen** SCCs
- 2 Pfad zum aktuellen Knoten enthält die **Repräsentanten** aller **offenen** SCCs  
offene Komponenten bilden **Pfad** im geschrumpften Graph
- 3 Knoten der offenen SCCs in Reihenfolge der DFS-Nummern werden durch Repräsentanten in die offenen SCCs **partitioniert**

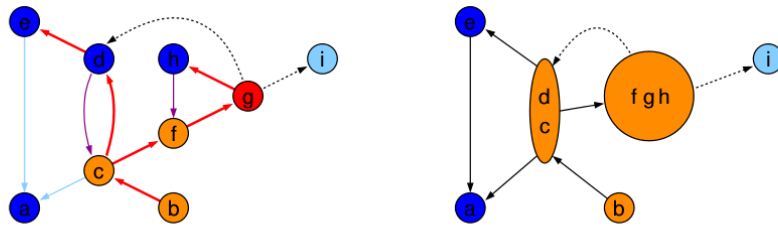
## Starke Zhk. und DFS

Geschlossene SCCs von  $G_c$  sind auch SCCs in  $G$ :

- Sei v geschlossener Knoten und  $S / S_c$  seine SCC in  $G / G_c$ .
- zu zeigen:  $S = S_c$
- $G_c$  ist Subgraph von  $G$ , also  $S_c \subseteq S$
- somit zu zeigen:  $S \subseteq S_c$
- Sei w ein Knoten in S.
- ⇒  $\exists$  Kreis C durch v und w.
- Invariante 1: alle Knoten von C sind geschlossen und somit erledigt (alle ausgehenden Kanten exploriert)
- C ist in  $G_c$  enthalten, also  $w \in S_c$
- damit gilt  $S \subseteq S_c$ , also  $S = S_c$

## Starke Zhk. und DFS

DFS-Snapshot mit geschrumpftem Graph:



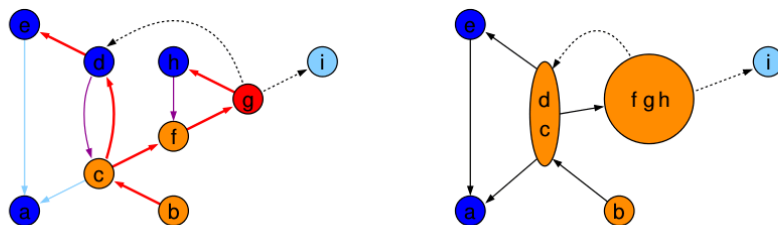
- unentdeckt:  $\{i\}$  offen:  $\{b\}, \{c, d\}, \{f, g, h\}$  geschlossen:  $\{a\}, \{e\}$
- offene SCCs bilden Pfad im geschrumpften Graph
- aktueller Knoten gehört zur letzten SCC
- offene Knoten wurden in Reihenfolge  $b, c, d, f, g, h$  erreicht und werden von den Repräsentanten  $b, c$  und  $f$  genau in die offenen SCCs partitioniert

## Starke Zhk. und DFS

Geschlossene SCCs von  $G_c$  sind auch SCCs in  $G$ :

- Sei  $v$  geschlossener Knoten und  $S / S_c$  seine SCC in  $G / G_c$ .
- zu zeigen:  $S = S_c$
- $G_c$  ist Subgraph von  $G$ , also  $S_c \subseteq S$
- somit zu zeigen:  $S \subseteq S_c$
- Sei  $w$  ein Knoten in  $S$ .
- ⇒  $\exists$  Kreis  $C$  durch  $v$  und  $w$ .
- Invariante 1: alle Knoten von  $C$  sind geschlossen und somit erledigt (alle ausgehenden Kanten exploriert)
- $C$  ist in  $G_c$  enthalten, also  $w \in S_c$
- damit gilt  $S \subseteq S_c$ , also  $S = S_c$

## Starke Zhk. und DFS

Beobachtungen (Invarianten für  $G_c$ ):

- 1 Pfade aus **geschlossenen** SCCs führen immer zu **geschlossenen** SCCs
- 2 Pfad zum aktuellen Knoten enthält die **Repräsentanten** aller **offenen** SCCs  
offene Komponenten bilden **Pfad** im geschrumpften Graph
- 3 Knoten der offenen SCCs in Reihenfolge der DFS-Nummern werden durch Repräsentanten in die offenen SCCs **partitioniert**

## Starke Zhk. und DFS

Vorgehen:

- Invarianten 2 und 3 helfen bei Verwaltung der offenen SCCs
- Knoten in offenen SCCs auf Stack **oNodes**  
(in Reihenfolge steigender dfsNum)
- Repräsentanten der offenen SCCs auf Stack **oReps**
- zu Beginn Invarianten gültig (alles leer)
- vor Markierung einer neuen Wurzel sind alle markierten Knoten erledigt, also keine offenen SCCs, beide Stacks leer  
dann: neue offene SCC für neue Wurzel  $s$ ,  
 $s$  kommt auf beide Stacks

## Starke Zhk. und DFS

Prinzip: betrachte Kante  $e = (v, w)$

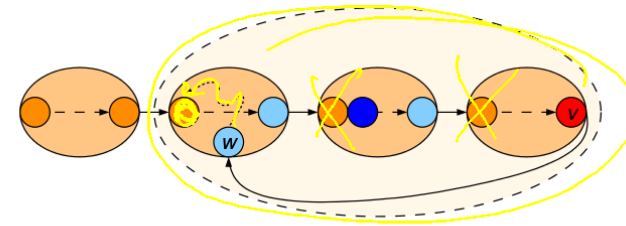
- Kante zu unbekanntem Knoten  $w$  (Baumkante): neue eigene offene SCC für  $w$  ( $w$  kommt auf `oNodes` und `oReps`)
- Kante zu Knoten  $w$  in geschlossener SCC (Nicht-Baumkante): von  $w$  gibt es keinen Weg zu  $v$ , sonst wäre die SCC von  $w$  noch nicht geschlossen (geschlossene SCCs sind bereits komplett), also SCCs unverändert
- Kante zu Knoten  $w$  in offener SCC (Nicht-Baumkante): falls  $v$  und  $w$  in unterschiedlichen SCCs liegen, müssen diese mit allen SCCs dazwischen zu einer einzigen SCC verschmolzen werden (durch Löschen der Repräsentanten)

Wenn Knoten keine ausgehenden Kanten mehr hat:

- Knoten fertig
- wenn Knoten Repräsentant seiner SCC ist, dann SCC schließen

## Starke Zhk. und DFS

Vereinigung offener SCCs im Kreisfall:



- offene SCC entsprechen Ovalen, Knoten sortiert nach `dfsNum`
  - alle Repräsentanten offener SCCs liegen auf Baumpfad zum aktuellen Knoten  $v$  in SCC  $S_k$
  - Nicht-Baumkante  $(v, w)$  endet an Knoten  $w$  in offener SCC  $S_i$  mit Repräsentant  $r_i$
  - Pfad von  $w$  nach  $r_i$  muss existieren (innerhalb SCC  $S_i$ )
- ⇒ Kante  $(v, w)$  vereinigt  $S_i, \dots, S_k$

## Starke Zhk. und DFS

- `init()` {  
`component = new int[n];`  
`oReps = <>;`  
`oNodes = <>;`  
`dfsCount = 1;`  
 }
- `root(Node w) / traverseTreeEdge(Node v, Node w)` {  
`oReps.push(w); // Repräsentant einer neuen SCC`  
`oNodes.push(w); // neuer offener Knoten`  
`dfsNum[w] = dfsCount;`  
`dfsCount++;`  
 }

## Starke Zhk. und DFS

- `traverseNonTreeEdge(Node v, Node w)` {  
`if (w ∈ oNodes) // verschmelze SCCs`  
`while (dfsNum[w] < dfsNum[oReps.top()])`  
`oReps.pop();`  
 }
- `backtrack(Node u, Node v)` {  
`if (v == oReps.top()) { // v Repräsentant?`  
`oReps.pop(); // ja: entferne v`  
`do { // und offene Knoten bis v`  
`w = oNodes.pop();`  
`component[w] = v;`  
`} while (w != v);`  
 }

## Starke Zhk. und DFS

Zeit:  $O(n + m)$

Begründung:

- **init, root:**  $O(1)$ ,  $O(n)$
- **traverseTreeEdge:**  $(n - 1) \times O(1)$
- **backtrack, traverseNonTreeEdge:**  
da jeder Knoten höchstens einmal in  $oReps$  und  $oNodes$  landet,  
insgesamt  $O(n + m)$
- **DFS-Gerüst:**  $O(n + m)$
- **gesamt:**  $O(n + m)$

## Übersicht

- 9 Graphen
  - Netzwerke und Graphen
  - Graphrepräsentation
  - Graphtraversierung
  - **Kürzeste Wege**
  - Minimale Spannbäume

## Kürzeste Wege

Zentrale Frage: Wie kommt man am schnellsten von A nach B?

Fälle:

- Kantenkosten 1
- DAG, beliebige Kantenkosten
- beliebiger Graph, positive Kantenkosten
- beliebiger Graph, beliebige Kantenkosten

## Kürzeste-Wege-Problem

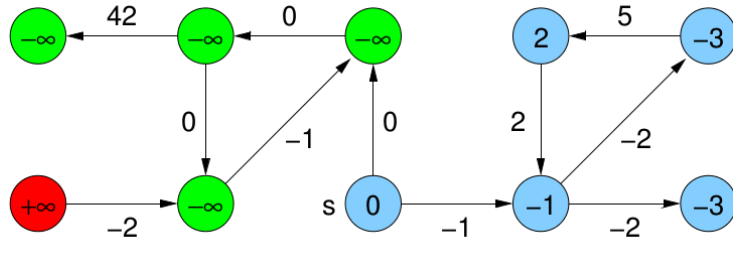
gegeben:

- gerichteter Graph  $G = (V, E)$
- Kantenkosten  $c : E \mapsto \mathbb{R}$

2 Varianten:

- SSSP (single source shortest paths):  
kürzeste Wege von einer Quelle zu allen anderen Knoten
- APSP (all pairs shortest paths):  
kürzeste Wege zwischen allen Paaren

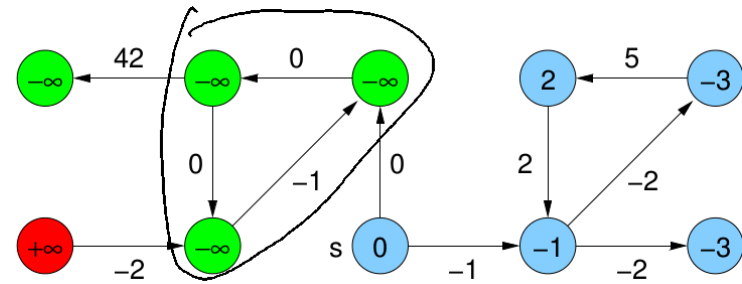
### Distanzen



$\mu(s, v)$ : Distanz von s nach v

$$\mu(s, v) = \begin{cases} +\infty & \text{kein Weg von s nach v} \\ -\infty & \text{Weg beliebig kleiner Kosten von s nach v} \\ \min\{c(p) : p \text{ ist Weg von s nach v}\} & \end{cases}$$

### Distanzen



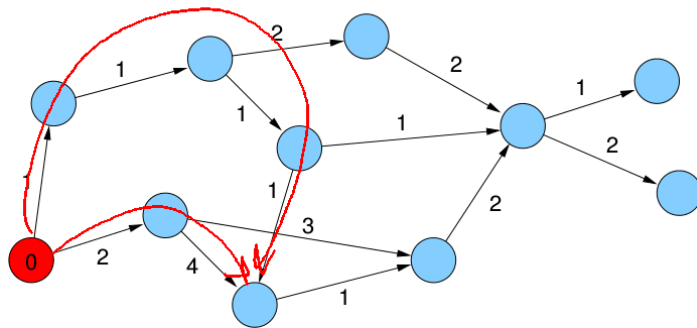
Wann sind die Kosten  $-\infty$ ?

wenn es einen **Kreis mit negativer Gewichtssumme** gibt  
(hinreichende und notwendige Bedingung)

### Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

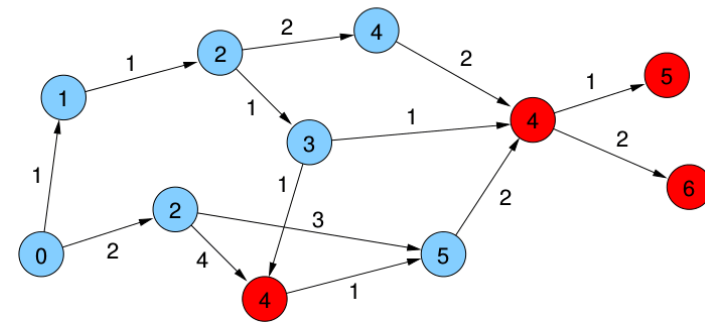
Einfache Breitensuche funktioniert nicht.



### Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

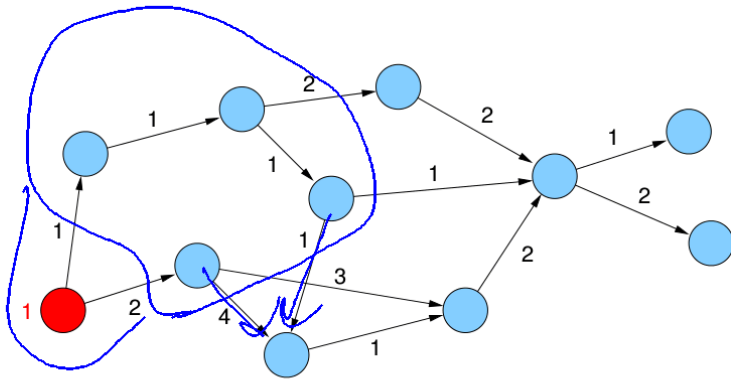
Einfache Breitensuche funktioniert nicht.



## Topologische Sortierung in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

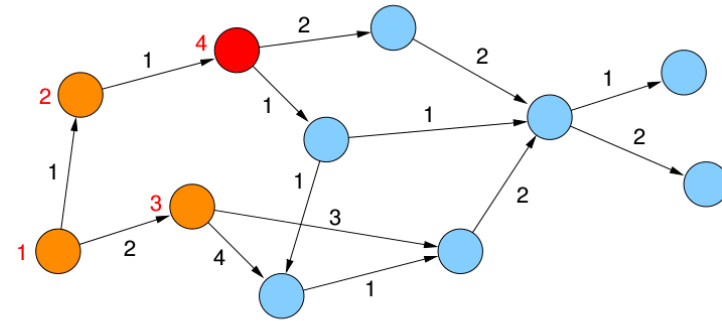
Strategie: in DAGs gibt es **topologische Sortierung**  
 (für alle Kanten  $e=(v,w)$  gilt  $\text{topoNum}(v) < \text{topoNum}(w)$ )



## Topologische Sortierung in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

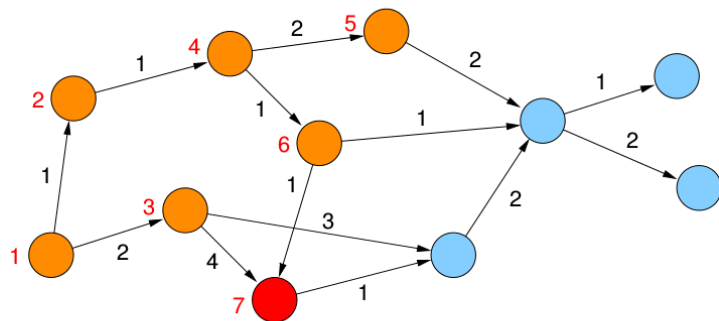
Strategie: in DAGs gibt es topologische Sortierung  
 (für alle Kanten  $e=(v,w)$  gilt  $\text{topoNum}(v) < \text{topoNum}(w)$ )



## Topologische Sortierung in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Strategie: in DAGs gibt es topologische Sortierung  
 (für alle Kanten  $e=(v,w)$  gilt  $\text{topoNum}(v) < \text{topoNum}(w)$ )

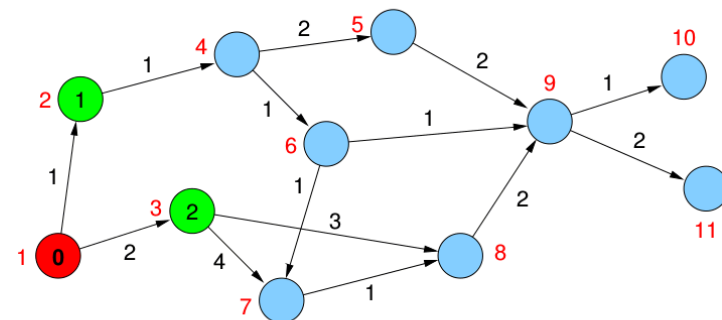


## Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Strategie:

- betrachte Knoten in Reihenfolge der topologischen Sortierung
- aktualisiere Distanzwerte

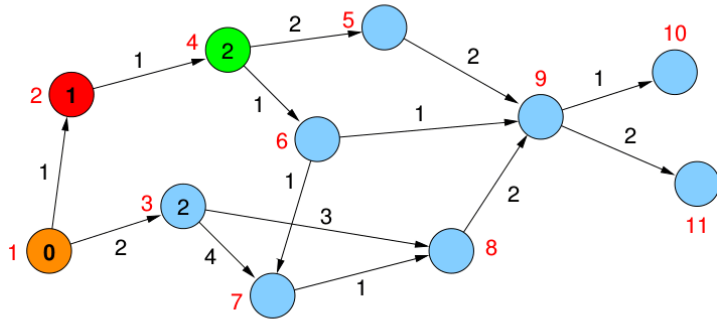


## Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Strategie:

- betrachte Knoten in Reihenfolge der topologischen Sortierung
- aktualisiere Distanzwerte

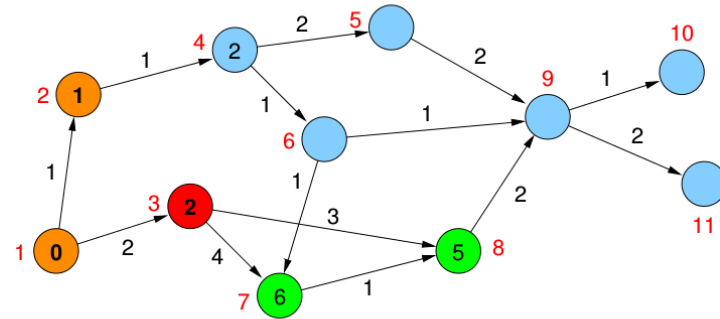


## Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Strategie:

- betrachte Knoten in Reihenfolge der topologischen Sortierung
- aktualisiere Distanzwerte

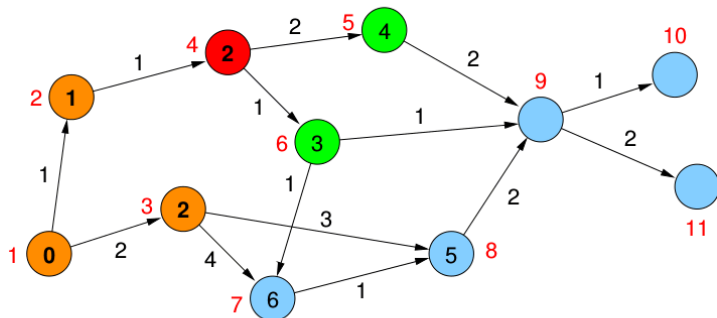


## Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Strategie:

- betrachte Knoten in Reihenfolge der topologischen Sortierung
- aktualisiere Distanzwerte

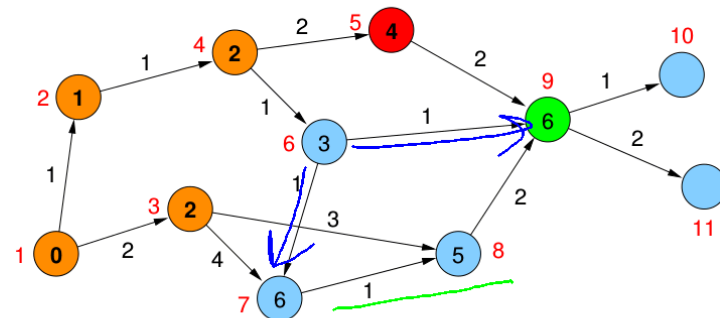


## Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Strategie:

- betrachte Knoten in Reihenfolge der topologischen Sortierung
- aktualisiere Distanzwerte



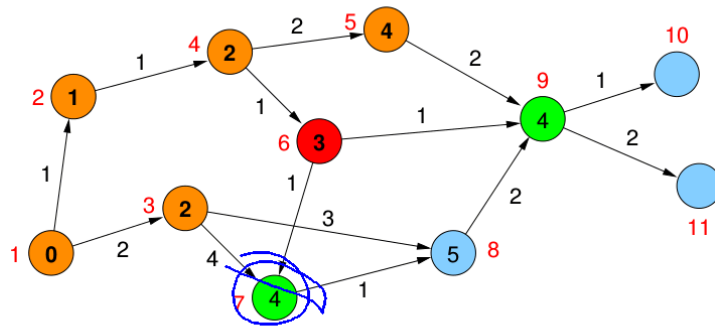


## Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Strategie:

- betrachte Knoten in Reihenfolge der topologischen Sortierung
- aktualisiere Distanzwerte



## Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Topologische Sortierung – warum funktioniert das?

- betrachte einen kürzesten Weg von  $s$  nach  $v$
- der ganze Pfad beachtet die topologische Sortierung
- d.h., die Distanzen werden in der Reihenfolge der Knoten vom Anfang des Pfades zum Ende hin betrachtet
- damit ergibt sich für  $v$  der richtige Distanzwert
- ein Knoten  $x$  kann auch nie einen Wert erhalten, der echt kleiner als seine Distanz zu  $s$  ist
- die Kantenfolge von  $s$  zu  $x$ , die jeweils zu den Distanzwerten an den Knoten geführt hat, wäre dann ein kürzerer Pfad (Widerspruch)

## Kürzeste Wege in DAGs

Beliebige Kantengewichte in DAGs

Allgemeine Strategie:

- Anfang: setze  $d(s) = 0$  und für alle anderen Knoten  $v$  setze  $d(v) = \infty$
- besuche Knoten in einer Reihenfolge, die sicherstellt, dass **mindestens ein** kürzester Weg von  $s$  zu jedem  $v$  in der Reihenfolge seiner Knoten besucht wird
- für jeden besuchten Knoten  $v$  aktualisiere die Distanzen der Knoten  $w$  mit  $(v, w) \in E$ , d.h. setze

$$d(w) = \min\{d(w), d(v) + c(v, w)\}$$

## Kürzeste Wege in DAGs

Topologische Sortierung

- verwende **FIFO-Queue  $q$**
- verwalte für jeden Knoten einen **Zähler für die noch nicht markierten eingehenden Kanten**
- initialisiere  $q$  mit allen Knoten, die keine eingehende Kante haben (Quellen)
- nimm nächsten Knoten  $v$  aus  $q$  und markiere alle  $(v, w) \in E$ , d.h. dekrementiere Zähler für  $w$
- falls der Zähler von  $w$  dabei Null wird, füge  $w$  in  $q$  ein
- wiederhole das, bis  $q$  leer wird

## Kürzeste Wege in DAGs

### Topologische Sortierung

#### Korrektheit

- Knoten wird erst dann nummeriert, wenn alle Vorgänger nummeriert sind

#### Laufzeit

- für die Anfangswerte der Zähler muss der Graph einmal traversiert werden  $O(n + m)$
  - danach wird jede Kante genau einmal betrachtet
- ⇒ gesamt:  $O(n + m)$

#### Test auf DAG-Eigenschaft

- topologische Sortierung erfasst genau dann **alle** Knoten, wenn der Graph ein **DAG** ist
- bei gerichteten Kreisen erhalten diese Knoten keine Nummer

## Kürzeste Wege in DAGs

### DAG-Strategie

- 1 Topologische Sortierung der Knoten  
Laufzeit  $O(n + m)$
- 2 Aktualisierung der Distanzen gemäß der topologischen Sortierung  
Laufzeit  $O(n + m)$

Gesamtlaufzeit:  $O(n + m)$

## Beliebige Graphen mit nicht-negativen Gewichten

### Gegeben:

- **beliebiger** Graph  
(gerichtet oder ungerichtet, muss diesmal kein DAG sein)
  - mit **nicht-negativen** Kantengewichten
- ⇒ keine Knoten mit Distanz  $-\infty$

### Problem:

- besuche Knoten eines kürzesten Weges in der richtigen Reihenfolge
- wie bei Breitensuche, jedoch diesmal auch mit Distanzen  $\neq 1$

### Lösung:

- besuche Knoten in der Reihenfolge der kürzesten Distanz zum Startknoten  $s$