

Script generated by TTT

Title: Täubig: GAD (27.05.2014)

Date: Tue May 27 13:53:20 CEST 2014

Duration: 124:52 min

Pages: 44

Sortieren Schnelleres Sortieren

Übersicht

- 6 Sortieren
 - Einfache Verfahren
 - MergeSort
 - Untere Schranke
 - QuickSort
 - Selektieren
 - Schnelleres Sortieren**
 - Externes Sortieren

H. Täubig (TUM) GAD SS'14 265

Sortieren Schnelleres Sortieren

Sortieren schneller als $O(n \log n)$

Buckets

- mit paarweisen Schlüsselvergleichen: nie besser als $O(n \log n)$
- Was aber, wenn die Schlüsselmenge mehr Struktur hat?
z.B. Zahlen/ Strings bestehend aus mehreren Ziffern/ Zeichen
- Um zwei Zahlen/ Strings zu vergleichen reicht oft schon die erste Ziffer / das erste Zeichen.
Nur bei gleichem Anfang kommt es auf mehr Ziffern/ Zeichen an.

H. Täubig (TUM) GAD SS'14 266

Sortieren Schnelleres Sortieren

Sortieren schneller als $O(n \log n)$

Buckets

- mit paarweisen Schlüsselvergleichen: nie besser als $O(n \log n)$
- Was aber, wenn die Schlüsselmenge mehr Struktur hat?
z.B. Zahlen/ Strings bestehend aus mehreren Ziffern/ Zeichen
- Um zwei Zahlen/ Strings zu vergleichen reicht oft schon die erste Ziffer / das erste Zeichen.
Nur bei gleichem Anfang kommt es auf mehr Ziffern/ Zeichen an.
- Annahme: Elemente sind Zahlen im Bereich $\{0, \dots, K-1\}$
- Strategie: verwende Feld von K Buckets (z.B. Listen)

H. Täubig (TUM) GAD SS'14 266

Sortieren schneller als $O(n \log n)$

Buckets

```

Sequence<Elem> kSort(Sequence<Elem> s) {
  Sequence<Elem>[] b = new Sequence<Elem>[K];
  foreach (e ∈ s)
    b[key(e)].pushBack(e);
  return concatenate(b); // Aneinanderreihung von b[0], ..., b[k-1]
}

```

Sortieren schneller als $O(n \log n)$

Buckets

```

Sequence<Elem> kSort(Sequence<Elem> s) {
  Sequence<Elem>[] b = new Sequence<Elem>[K];
  foreach (e ∈ s)
    b[key(e)].pushBack(e);
  return concatenate(b); // Aneinanderreihung von b[0], ..., b[k-1]
}

```

Laufzeit: $\Theta(n + K)$ Problem: nur gut für $K \in o(n \log n)$
 Speicher: $\Theta(n + K)$

Sortieren schneller als $O(n \log n)$

Buckets

```

Sequence<Elem> kSort(Sequence<Elem> s) {
  Sequence<Elem>[] b = new Sequence<Elem>[K];
  foreach (e ∈ s)
    b[key(e)].pushBack(e);
  return concatenate(b); // Aneinanderreihung von b[0], ..., b[k-1]
}

```

Laufzeit: $\Theta(n + K)$ Problem: nur gut für $K \in o(n \log n)$
 Speicher: $\Theta(n + K)$

- wichtig: kSort ist stabil, d.h. Elemente mit dem gleichen Schlüssel behalten ihre relative Reihenfolge
- ⇒ Elemente müssen im jeweiligen Bucket *hinten* angehängt werden

RadixSort

- verwende K-adische Darstellung der Schlüssel
- Annahme:
Schlüssel sind Zahlen aus $\{0, \dots, K^d - 1\}$ repräsentiert durch d Stellen von Ziffern aus $\{0, \dots, K - 1\}$
- sortiere zunächst entsprechend der niedrigwertigen Ziffer mit kSort und dann nacheinander für immer höherwertigere Stellen
- behalte Ordnung der Teillisten bei

RadixSort

```
radixSort(Sequence<Elem> s) {
  for (int i = 0; i < d; i++)
    kSort(s,i); // sortiere gemäß  $key_i(x)$ 
                // mit  $key_i(x) = (key(x)/K^i) \bmod K$ 
}
```

RadixSort

```
radixSort(Sequence<Elem> s) {
  for (int i = 0; i < d; i++)
    | kSort(s,i); // sortiere gemäß  $key_i(x)$ 
                        // mit  $key_i(x) = (key(x)/K^i) \bmod K$ 
}
```

Verfahren funktioniert, weil kSort **stabil** ist:

Elemente mit gleicher i -ter Ziffer bleiben sortiert bezüglich der Ziffern $i - 1 \dots 0$ während der Sortierung nach Ziffer i

Laufzeit: $O(d(n + K))$ für n Schlüssel aus $\{0, \dots, K^d - 1\}$

RadixSort

Beispiel

| | | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 012 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 | 112 |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|

RadixSort

Beispiel

| | | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 012 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 | 112 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |

RadixSort

Beispiel

| | | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 012 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 | 112 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |

RadixSort

Beispiel

| | | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 012 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 | 112 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |
| 203 | 003 | 012 | 112 | 017 | 024 | 074 |

RadixSort

Beispiel

| | | | | | | |
|------------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|
| 012 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 | 112 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |
| 203 | 003 | 012 | 112 | 017 | 024 | 074 |
| <u>203</u> | <u>003</u> | <u>012</u> | <u>112</u> | <u>017</u> | <u>024</u> | <u>074</u> |

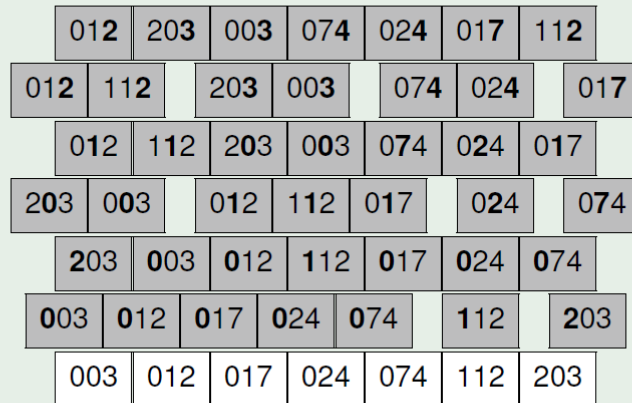
RadixSort

Beispiel

| | | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 012 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 | 112 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |
| 012 | 112 | 203 | 003 | 074 | 024 | 017 |
| 203 | 003 | 012 | 112 | 017 | 024 | 074 |
| 203 | 003 | 012 | 112 | 017 | 024 | 074 |
| 003 | 012 | 017 | 024 | 074 | 112 | 203 |

RadixSort

Beispiel

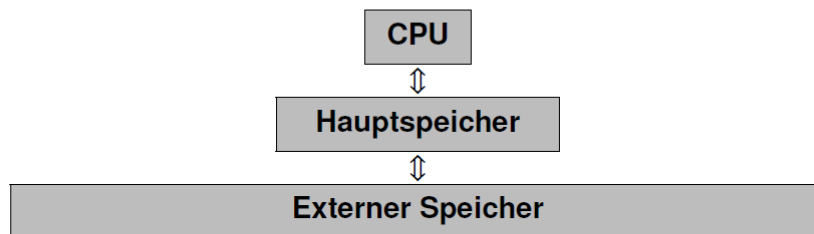


Übersicht

- 6 Sortieren
 - Einfache Verfahren
 - MergeSort
 - Untere Schranke
 - QuickSort
 - Selektieren
 - Schnelleres Sortieren
 - Externes Sortieren

Externes Sortieren

Heutige Computer:



- Hauptspeicher hat Größe M
- Transfer zwischen Hauptspeicher und externem Speicher mit Blockgröße B

Externes Sortieren

Problem:

Minimiere Anzahl **Blocktransfers** zwischen internem und externem Speicher

Anmerkung:

Gleiches Problem trifft auch auf anderen Stufen der Hierarchie zu (Cache)

Externes Sortieren

Problem:

Minimiere Anzahl **Blocktransfers** zwischen internem und externem Speicher

Anmerkung:

Gleiches Problem trifft auch auf anderen Stufen der Hierarchie zu (Cache)

Lösung: Verwende **MergeSort**

Vorteil:

MergeSort verwendet oft konsekutive Elemente (**Scanning**)
(geht auf Festplatte schneller als Random Access-Zugriffe)

Externes Sortieren

- Eingabe: großes Feld auf der Festplatte
- Annahme: Anzahl der Elemente n ist durch B teilbar ($B \mid n$)
(sonst z.B. Auffüllen mit maximalem Schlüssel)

Externes Sortieren

- Eingabe: großes Feld auf der Festplatte
- Annahme: Anzahl der Elemente n ist durch B teilbar ($B \mid n$)
(sonst z.B. Auffüllen mit maximalem Schlüssel)

Run Formation Phase:

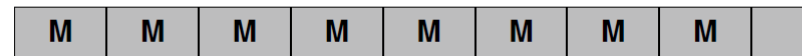
- Lade wiederholt Teilfeld der Größe M in den Speicher,
- sortiere es mit einem in-place-Sortierverfahren,
- schreibe sortiertes Teilfeld (Run) wieder zurück auf die Festplatte

Externes Sortieren

- Eingabe: großes Feld auf der Festplatte
- Annahme: Anzahl der Elemente n ist durch B teilbar ($B \mid n$)
(sonst z.B. Auffüllen mit maximalem Schlüssel)

Run Formation Phase:

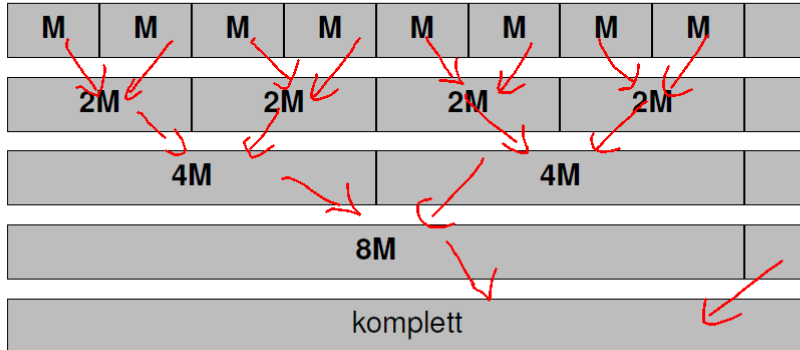
- Lade wiederholt Teilfeld der Größe M in den Speicher,
 - sortiere es mit einem in-place-Sortierverfahren,
 - schreibe sortiertes Teilfeld (Run) wieder zurück auf die Festplatte
- ⇒ benötigt n/B Blocklese- und n/B Blockschreiboperationen
Laufzeit: $2n/B$ Transfers
- ergibt sortierte Bereiche (Runs) der Größe M



Externes Sortieren

Merge Phasen

- Merge von jeweils 2 Teilfolgen in $\lceil \log_2(n/M) \rceil$ Phasen
- dabei jeweils Verdopplung der Größe der sortierten Teile



Merge von zwei Runs

- von jedem der beiden Runs und von der Ausgabesequenz bleibt ein Block im Hauptspeicher (**3 Puffer**: 2x Eingabe, 1x Ausgabe)
- Anfang: beide Eingabepuffer mit B Elementen (1 Block) laden, Ausgabepuffer leer
- Dann: jeweils führende Elemente der beiden Eingabepuffer vergleichen und das kleinere in den Ausgabepuffer schreiben
- Wenn Eingabepuffer leer \Rightarrow neuen Block laden
- Wenn Ausgabepuffer voll \Rightarrow Block auf Festplatte schreiben und Ausgabepuffer leeren

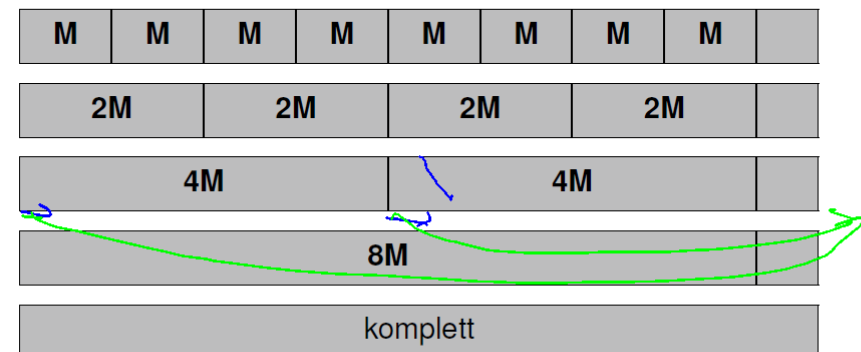
Merge von zwei Runs

- von jedem der beiden Runs und von der Ausgabesequenz bleibt ein Block im Hauptspeicher (**3 Puffer**: 2x Eingabe, 1x Ausgabe)
 - Anfang: beide Eingabepuffer mit B Elementen (1 Block) laden, Ausgabepuffer leer
 - Dann: jeweils führende Elemente der beiden Eingabepuffer vergleichen und das kleinere in den Ausgabepuffer schreiben
 - Wenn Eingabepuffer leer \Rightarrow neuen Block laden
 - Wenn Ausgabepuffer voll \Rightarrow Block auf Festplatte schreiben und Ausgabepuffer leeren
 - In jeder Merge-Phase wird das ganze Feld einmal gelesen und geschrieben
- $\Rightarrow (2n/B)(1 + \lceil \log_2(n/M) \rceil)$ Block-Transfers

Externes Sortieren

Merge Phasen

- Merge von jeweils 2 Teilfolgen in $\lceil \log_2(n/M) \rceil$ Phasen
- dabei jeweils Verdopplung der Größe der sortierten Teile



Multiway-MergeSort

- Verfahren funktioniert, wenn 3 Blöcke in den Speicher passen
 - Wenn mehr Blöcke in den Speicher passen, kann man gleich $k \geq 2$ Runs mergen.
 - Benutze Prioritätswarteschlange (Priority Queue) zur Minimumermittlung, wobei die Operationen $O(\log k)$ Zeit kosten
 - $(k + 1)$ Blocks und die PQ müssen in den Speicher passen
- $\Rightarrow (k + 1)B + O(k) \leq M$, also $k \in O(M/B)$
- Anzahl Merge-Phasen reduziert auf $\lceil \log_k(n/M) \rceil$
- $\Rightarrow (2n/B) \left(1 + \lceil \log_{M/B}(n/M) \rceil\right)$ Block-Transfers
- In der Praxis: Anzahl Merge-Phasen gering
 - Wenn $n \leq M^2/B$: nur eine einzige Merge-Phase (erst M/B Runs der Größe M , dann einmal Merge)

Übersicht

- 7 Priority Queues
 - Allgemeines
 - Heaps
 - Binomial Heaps

Prioritätswarteschlangen

M : Menge von Elementen

$\text{prio}(e)$: Priorität von Element e

Operationen:

- $M.\text{build}(\{e_1, \dots, e_n\})$: $M = \{e_1, \dots, e_n\}$
- $M.\text{insert}(\text{Element } e)$: $M = M \cup e$
- Element $M.\text{min}()$: gib ein e mit minimaler Priorität $\text{prio}(e)$ zurück
- Element $M.\text{deleteMin}()$: entferne Element e mit minimalem Wert $\text{prio}(e)$ und gib es zurück

Adressierbare Prioritätswarteschlangen

Zusätzliche Operationen für **adressierbare** Priority Queues:

- Handle $\text{insert}(\text{Element } e)$: wie zuvor, gibt aber ein Handle (Referenz/Zeiger) auf das eingefügte Element zurück
- $\text{remove}(\text{Handle } h)$: lösche Element spezifiziert durch Handle h
- $\text{decreaseKey}(\text{Handle } h, \text{int } k)$: reduziere Schlüssel/Priorität des Elements auf Wert k (je nach Implementation evt. auch um Differenz k)
- $M.\text{merge}(Q)$: $M = M \cup Q$; $Q = \emptyset$;

Prioritätswarteschlangen mit Listen

Priority Queue mittels **unsortierter** Liste:

- $\text{build}(\{e_1, \dots, e_n\})$: Zeit $O(n)$
- $\text{insert}(\text{Element } e)$: Zeit $O(1)$
- $\text{min}()$, $\text{deleteMin}()$: Zeit $O(n)$

Priority Queue mittels **sortierter** Liste:

- $\text{build}(\{e_1, \dots, e_n\})$: Zeit $O(n \log n)$
- $\text{insert}(\text{Element } e)$: Zeit $O(n)$
- $\text{min}()$, $\text{deleteMin}()$: Zeit $O(1)$

⇒ Bessere Struktur als eine Liste notwendig!

Binärer Heap

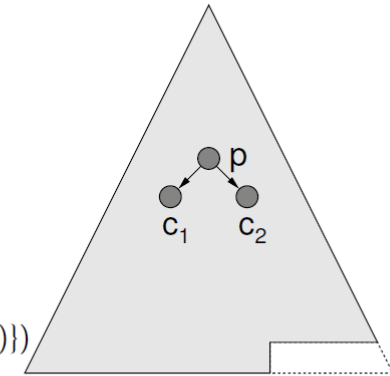
Idee: verwende Binärbaum

Bewahre zwei Invarianten:

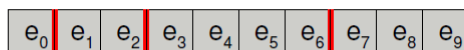
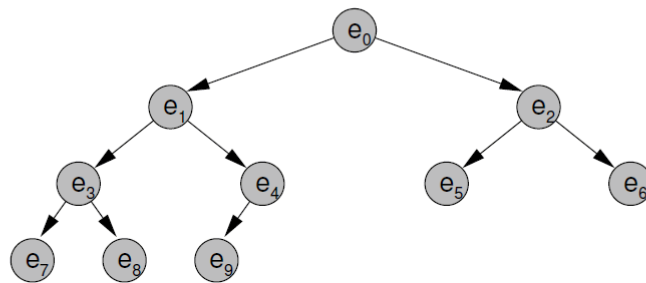
- **Form-Invariante**: fast vollständiger Binärbaum

- **Heap-Invariante**:

$$\text{prio}(p) \leq \min \{ \text{prio}(c_1), \text{prio}(c_2) \}$$



Binärer Heap als Feld



- Kinder von Knoten $H[i]$ in $H[2i + 1]$ und $H[2i + 2]$
- Form-Invariante: $H[0] \dots H[n - 1]$ besetzt
- Heap-Invariante: $H[i] \leq \min\{H[2i + 1], H[2i + 2]\}$

Binärer Heap als Feld

$\text{insert}(e)$

- Form-Invariante: $H[n] = e$; $\text{siftUp}(n)$; $n++$;

- Heap-Invariante:

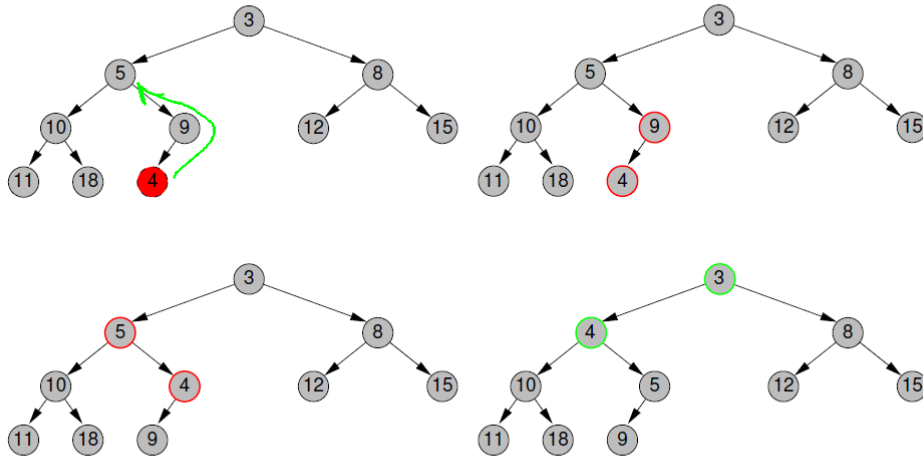
vertausche e mit seinem Vater bis

$$\text{prio}(H[\lfloor (k-1)/2 \rfloor]) \leq \text{prio}(e) \text{ für } e \text{ in } H[k] \text{ (oder } e \text{ in } H[0])$$

```
siftUp(i) {
  while (i > 0 ∧ prio(H[⌊(i-1)/2⌋]) > prio(H[i])) {
    swap(H[i], H[⌊(i-1)/2⌋]);
    i = ⌊(i-1)/2⌋;
  }
}
```

- Laufzeit: $O(\log n)$

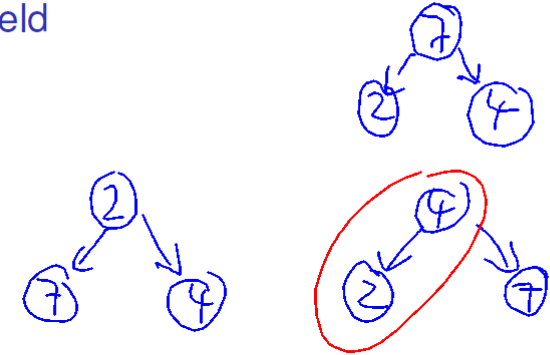
Heap - siftUp()



Binärer Heap als Feld

deleteMin()

- Form-Invariante:
 $e = H[0];$
 $n --;$
 $H[0] = H[n];$
 $\text{siftDown}(0);$
 return $e;$



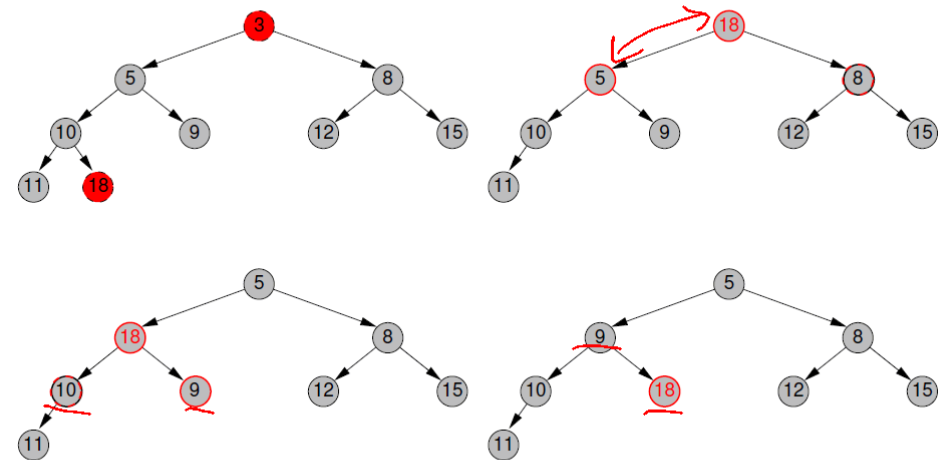
- Heap-Invariante: (siftDown)
 vertausche e (anfangs Element in $H[0]$) mit dem Kind, das die kleinere Priorität hat, bis e ein Blatt ist oder $\text{prio}(e) \leq \min\{\text{prio}(c_1(e)), \text{prio}(c_2(e))\}.$
- Laufzeit: $O(\log n)$

Binärer Heap als Feld

```

siftDown(i) {
  int m;
  while (2i + 1 < n) {
    if (2i + 2 ≥ n)
      m = 2i + 1;
    else
      if (prio(H[2i + 1]) < prio(H[2i + 2]))
        m = 2i + 1;
      else m = 2i + 2;
    if (prio(H[i]) ≤ prio(H[m]))
      return;
    swap(H[i], H[m]);
    i = m;
  }
}
    
```

Heap - siftDown()



Binärer Heap / Aufbau

$\text{build}(\{e_0, \dots, e_{n-1}\})$

- naiv:

Für alle $i \in \{0, \dots, n-1\}$:
 $\text{insert}(e_i)$

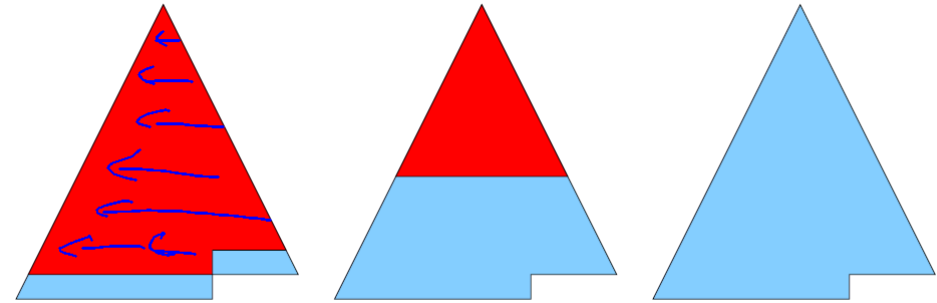
⇒ Laufzeit: $\Theta(n \log n)$

Binärer Heap / Aufbau

$\text{build}(\{e_0, \dots, e_{n-1}\})$

effizient:

- Für alle $i \in \{0, \dots, n-1\}$:
 $H[i] := e_i$.
- Für alle $i \in \{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor - 1, \dots, 0\}$:
 $\text{siftDown}(i)$



Binärer Heap / Aufbau

Laufzeit:

- $k = \lfloor \log n \rfloor$: Baumtiefe (gemessen in Kanten)
- siftDown-Kosten von Level ℓ aus proportional zur Resttiefe $(k - \ell)$
- Es gibt $\leq 2^\ell$ Knoten in Tiefe ℓ .

$$O\left(\sum_{0 \leq \ell < k} 2^\ell (k - \ell)\right) \subseteq O\left(2^k \sum_{0 \leq \ell < k} \frac{k - \ell}{2^{k-\ell}}\right) \subseteq O\left(2^k \sum_{j \geq 1} \frac{j}{2^j}\right) \subseteq \underline{O(n)}$$

$$\begin{aligned} \sum_{j \geq 1} j \cdot 2^{-j} &= \sum_{j \geq 1} 2^{-j} + \sum_{j \geq 2} 2^{-j} + \sum_{j \geq 3} 2^{-j} + \dots \\ &= 1 \cdot \sum_{j \geq 1} 2^{-j} + \frac{1}{2} \cdot \sum_{j \geq 1} 2^{-j} + \frac{1}{4} \cdot \sum_{j \geq 1} 2^{-j} + \dots \\ &= (1 + 1/2 + 1/4 + \dots) \sum_{j \geq 1} 2^{-j} = 2 \cdot 1 = \underline{2} \end{aligned}$$

Laufzeiten des Binären Heaps

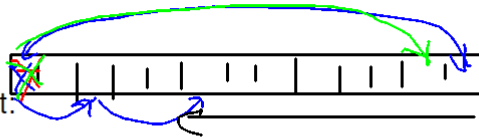
- $\text{min}()$: $\underline{O(1)}$
- $\text{insert}(e)$: $\underline{O(\log n)}$
- $\text{deleteMin}()$: $\underline{O(\log n)}$
- $\text{build}(e_0, \dots, e_{n-1})$: $\underline{O(n)}$
- $M.\text{merge}(Q)$: $\underline{\Theta(n)}$

Adressen bzw. Feldindizes in array-basierten Binärheaps können nicht als Handles verwendet werden, da die Elemente bei den Operationen verschoben werden

⇒ ungeeignet als adressierbare PQs (kein remove bzw. decreaseKey)

HeapSort

Verbesserung von SelectionSort:



- erst build(e_0, \dots, e_{n-1}): $O(n)$
- dann $n \times$ deleteMin():
vertausche in jeder Runde erstes und letztes Heap-Element,
dekrementiere Heap-Größe und führe siftDown(0) durch:
 $O(n \log n)$
- ⇒ sortiertes Array entsteht von hinten,
ansteigende Sortierung kann mit Max-Heap erzeugt werden
- in-place, aber nicht stabil
- Gesamtlaufzeit: $O(n \log n)$